



中华人民共和国国家标准

GB/T 13407—2025

代替 GB/T 13407—1992

潜水器与水下装置术语

Terminology for submersibles and underwater installations

2025-10-31 发布

2026-05-01 实施

国家市场监督管理总局
国家标准化管理委员会 发布

目 次

前言 III

1 范围 1

2 规范性引用文件 1

3 术语和定义 1

 3.1 潜水器 1

 3.2 水下装置 16

参考文献 18

索引 19

前 言

本文件按照 GB/T 1.1—2020《标准化工作导则 第1部分：标准化文件的结构和起草规则》的规定起草。

本文件代替 GB/T 13407—1992《潜水器与水下装置术语》，与 GB/T 13407—1992 相比，除结构调整和编辑性改动外，主要技术变化如下：

- a) 将“潜水器结构”更改为“潜水器结构系统”(见 3.1.3, 1992 年版的 2.3)；
- b) 将“潜水器系统、设备”更改为“潜水器机械系统”“潜水器电气系统”“潜水器声学系统”“潜水器水面系统”(见 3.1.4~3.1.7, 1992 年版的 2.4)；
- c) 将“潜水器事故和自救”更改为“潜水器工作模式、事故与自救”(见 3.1.9, 1992 年版的 2.5)；
- d) 将“潜水器试验”更改为“潜水器检验、试验与维修保养”(见 3.1.10, 1992 年版的 2.6)；
- e) 增加“潜水器人员”(见 3.1.11)；
- f) 增加了术语“观测型遥控潜水器”“作业型遥控潜水器”“标准作业型遥控潜水器”“重型作业型遥控潜水器”“运载潜水器”“仿生潜水器”“水下滑翔机”“任务时间”“工作时间”“主尺度”“净重”“设计深度”“设计压力”“航速”“最大航速”“巡航速度”“续航力”“水下最小回转半径”“导航精度”“深度控制精度”“高度控制精度”“航向控制精度”“航速控制精度”“载人舱”“加压舱室”“医用气闸”“浮力材料构件”“载体框架”“轻外壳”“牵索眼板”“系固点”“起吊点”“坐底支架”“预埋件”“贯穿件”“密封件”“粘接”“变形协调”“液压源”“液压阀箱”“可弃压载装置”“应急浮标”“爆炸螺栓”“作业工具”“机械手”“机械手持工具有”“携带型工具”“模块化工具单元”“采样篮”“调节索”“生命支持系统”“呼吸气体供应装置”“二氧化碳吸收装置”“推进器”“蓄电池组”“蓄电池管理系统”“蓄电池箱”“蓄电池包”“蓄电池系统”“动力蓄电池系统”“控制蓄电池系统”“油浸电池”“无线充电技术”“配电装置”“接线盒”“水密接线箱”“水下相机”“云台”“照明设备”“甚高频通信”“甚低频通信”“超低频通信”“信标”“定时器”“应答器”“水声换能器”“水声发射器”“水听器”“水声通信机”“水声电话”“水声定位系统”“超短基线系统”“短基线系统”“长基线系统”“测距声纳”“成像声纳”“测深侧扫声纳”“多普勒测速仪”“运动控制”“舵”“水平舵”“稳定翼”“惯性导航系统”“高度计”“深度计”“温盐深传感器”“液位传感器”“漏水传感器”“非承重脐带缆”“对接装置”“控制模块”“近底航行”“悬停”“自动驾驶”“自动定向”“自动定速”“自动定深”“自动定高”“坐底”“海底微地形地貌适配”“集群作业”“初次检验”“正式运行”“日常保养”“大修”“年度检验”“坞内检验”“专项检验”“延寿”“退役”“真人密闭试验”“载荷试验”“气密试验”“静水压力试验”“连续加卸压试验”“最大航速试验”“导航精度试验”“操纵性试验”“续航力试验”“抗流试验”“环境适应性试验”“潜航员”“乘员”“乘客”“潜水员”“运营经理”“遥控潜水器操控员”“遥控潜水器维修人员”“海底实验室”“海底着陆”(见 3.1.1.7~3.1.1.10、3.1.1.20~3.1.1.22、3.1.2.4~3.1.2.19、3.1.3.2~3.1.3.4、3.1.3.8~3.1.3.15、3.1.3.8~3.1.3.19、3.1.4.1、3.1.4.2、3.1.4.5、3.1.4.7、3.1.4.8、3.1.4.12~3.1.4.22、3.1.5.1~3.1.5.17、3.1.6.1~3.1.6.16、3.1.7.1~3.1.7.10、3.1.8.2、3.1.8.1、3.1.8.12、3.1.9.1~3.1.9.10、3.1.10.1~3.1.10.20、3.1.11.1~3.1.11.7、3.2.18、3.2.19)；
- g) 更改了“潜水器”“载人潜水器”“无人潜水器”“有缆潜水器”“无缆潜水器”“遥控潜水器”“自主式潜水器”“拖航潜水器”“深潜救生艇”“潜水钟”“救生钟”“有效载荷”“耐压壳体”“观察窗”“调节索”“甲板加压舱”“水下监听站”“水下居住舱”术语的定义(见 3.1.1.1~3.1.1.6、3.1.1.11、3.1.1.12、3.1.1.14、3.1.1.18、3.1.1.19、3.1.2.2、3.1.3.1、3.1.3.5、3.1.4.18、3.1.8.10、3.2.8、3.2.10、

1992年版的2.1.1~2.1.6、2.1.9、2.1.10、2.1.13、2.1.21、2.1.23、2.2.3、2.3.1、2.3.9、2.4.21、2.4.27、3.8、3.10)；

- h) 删除了“有缆遥控潜水器”“无缆遥控潜水器”“湿式潜水器”“双功能潜水器”“潜水器系统”“潜水员运行器”“观察-工作潜水钟”“人员运载舱”“观察潜水钟”“作业潜水钟”“悬停能力”“耐压球”“耐压壳体连接”“耐压壳体焊接连接”“耐压壳体螺栓连接”“耐压壳体粘合连接”“耐压壳体夹具连接”“耐压壳体玻璃与金属连接”“平面观察窗”“球面观察窗”“圆锥形观察窗”“水面出入口”“水下出入口”“不可逆压载系统”“可逆压载系统”“汽油浮力系统”“浮力调节橡皮囊”“重量代换系统”“重量代换水舱”“可调压载水舱”“可抛固体压载”“可弃压载”“可变压载”“水压载”“铁丸压载”“鞍形舱”“电磁锚”“吊放回收装置”“底置导航系统”“海底避碰系统”“便携式供水系统”“潜水器库”“串列式推进器”“转动套环”“潜水器事故”“超深”“自救措施”“抛弃重物”“耐压壳体吊放试验”术语(见1992年版的2.1.7、2.1.8、2.1.11、2.1.17、2.1.19、2.1.20、2.1.22、2.1.24~2.1.26、2.2.1、2.3.2~2.3.8、2.3.10~2.3.12、2.3.14、2.3.15、2.4.2、2.4.3、2.4.5~2.4.10、2.4.12~2.4.16、2.4.20、2.4.22、2.4.28~2.4.31、2.4.33、2.4.34、2.5.1、2.5.2、2.5.12、2.5.14、2.6.2)；
- i) 将术语“水下游览船”更改为“观光潜水器”，并更改了定义(见3.1.1.15,1992年版的2.1.14)；
- j) 将术语“光纤遥控潜水器”更改为“自主遥控潜水器”，并更改了定义(见3.1.1.16,1992年版的2.1.15)；
- k) 将术语“单人常压潜水服”更改为“常压潜水装具”，并更改了定义(见3.1.1.17,1992年版的2.1.16)；
- l) 将术语“潜水器母船”更改为“母船”，并更改了定义(见3.1.8.4,1992年版的2.1.18)；
- m) 将术语“潜水器寿命”更改为“设计寿命”，并更改了定义(见3.1.2.1,1992年版的2.2.2)；
- n) 将术语“可充胀舱口围筒”更改为“充气围栏”，并更改了定义(见3.1.3.7,1992年版的2.3.16)；
- o) 将术语“压载系统”更改为“浮力调节装置”，并更改了定义(见3.1.4.3,1992年版的2.4.1)；
- p) 将术语“浮力调节系统”更改为“可调压载装置”，并更改了定义(见3.1.4.4,1992年版的2.4.4)；
- q) 将术语“应急抛载装置”更改为“可弃抛载装置”，并更改了定义(见3.1.4.6,1992年版的2.4.11)；
- r) 将术语“纵横倾调节系统”更改为“纵倾调节系统”，并更改了定义(见3.1.4.9,1992年版的2.4.18)；
- s) 将术语“压力补偿装置”更改为“液压补偿器”，并更改了定义(见3.1.4.11,1992年版的2.4.17)；
- t) 将术语“脐带”更改为“承重脐带缆”，并更改了定义(见3.1.8.1,1992年版的2.4.32)；
- u) 将术语“水下火警”更改为“火警”，并更改了定义(见3.1.9.15,1992年版的2.5.7)；
- v) 将术语“潜水器吊放与回收试验”更改为“布放回收试验”，并更改了定义(见3.1.10.21,1992年版的2.6.1)。

请注意本文件的某些内容可能涉及专利。本文件的发布机构不承担识别专利的责任。

本文件由全国海洋船标准化技术委员会(SAC/TC 12)提出并归口。

本文件起草单位：中国船舶科学研究中心、上海交通大学、中国船舶集团有限公司综合技术经济研究院。

本文件主要起草人：胡震、叶聪、王璇、刘伟、姚宝恒、杨申申、曹军军、王帅、连琰。

本文件于1992年首次发布，本次为第一次修订。

潜水器与水下装置术语

1 范围

本文件界定了各类潜水器与水下装置的基本术语和定义。
本文件适用于潜水器与水下装置的设计、建造及使用。

2 规范性引用文件

本文件没有规范性引用文件。

3 术语和定义

3.1 潜水器

3.1.1 潜水器分类

3.1.1.1

潜水器 submersible
各种水下运行器具的统称。

3.1.1.2

载人潜水器 manned submersible
携带人员的潜水器。

3.1.1.3

无人潜水器 unmanned submersible
不携带人员的潜水器。

3.1.1.4

有缆潜水器 tethered submersible
配备承重缆或非承重缆的潜水器。

3.1.1.5

无缆潜水器 untethered submersible
不配备承重缆或非承重缆的潜水器。

3.1.1.6

遥控潜水器 remotely operated vehicle; ROV
不携带人员,依靠甲板人员遥控方式操纵的无人潜水器。
注:分为观测型遥控潜水器和作业型遥控潜水器。

3.1.1.7

观测型遥控潜水器 observatory ROV
以水下摄像为主,实时监控的遥控潜水器。

3.1.1.8

作业型遥控潜水器 work-class ROV
配备水下摄像系统、机械手或其他作业工具,实时监控并能完成水下设备维护、打捞、切割、焊接、采