



# 中华人民共和国国家标准

GB/T 47031—2026

## 智能网联汽车 自动泊车系统性能 要求与试验方法

Intelligent and connected vehicles—Performance requirements and  
test methods for automated parking system

2026-01-28 发布

2026-01-28 实施

国家市场监督管理总局 发布  
国家标准化管理委员会

目 次

前言 ..... III

1 范围 ..... 1

2 规范性引用文件 ..... 1

3 术语和定义 ..... 1

4 一般要求 ..... 3

    4.1 系统分类及要求 ..... 3

    4.2 功能要求 ..... 4

    4.3 功能安全和预期功能安全要求 ..... 5

    4.4 信息安全要求 ..... 5

    4.5 数据记录要求 ..... 5

    4.6 说明书要求 ..... 5

5 性能要求 ..... 6

    5.1 泊车要求 ..... 6

    5.2 巡航行驶要求 ..... 12

    5.3 远程制动要求 ..... 12

    5.4 避障要求 ..... 13

    5.5 异常情况处理要求 ..... 14

6 试验条件 ..... 14

    6.1 通用要求 ..... 14

    6.2 封闭测试场地试验条件要求 ..... 14

7 试验方法 ..... 21

    7.1 试验场景要求 ..... 21

    7.2 封闭测试场地试验 ..... 23

    7.3 公共停车场试验 ..... 52

    7.4 仿真试验 ..... 54

    7.5 试验记录 ..... 54

参考文献 ..... 56

# 前 言

本文件按照 GB/T 1.1—2020《标准化工作导则 第 1 部分：标准化文件的结构和起草规则》的规定起草。

请注意本文件的某些内容可能涉及专利。本文件的发布机构不承担识别专利的责任。

本文件由中华人民共和国工业和信息化部提出。

本文件由全国汽车标准化技术委员会(SAC/TC 114)归口。

本文件起草单位：北京百度网讯科技有限公司、上海汽车集团股份有限公司、中国汽车技术研究中心有限公司、华为技术有限公司、广州小鹏汽车科技有限公司、蔚来汽车科技(安徽)有限公司、宝马(中国)服务有限公司、中国汽车工程研究院股份有限公司、车未来(天津)网络信息技术有限公司、上海智能网联汽车技术中心有限公司、广州汽车集团股份有限公司、同致电子科技(厦门)有限公司、上海淞泓智能汽车科技有限公司、吉利汽车研究院(宁波)有限公司、上海机动车检测认证技术研究中心有限公司、中国第一汽车股份有限公司、梅赛德斯—奔驰(中国)投资有限公司、东风汽车集团有限公司、比亚迪汽车工业有限公司、上汽通用五菱汽车股份有限公司、大众汽车(中国)投资有限公司、浙江亚太机电股份有限公司、零束科技有限公司、招商局检测车辆技术研究院有限公司、北京新能源汽车股份有限公司、惠州市德赛西威汽车电子股份有限公司、泛亚汽车技术中心有限公司、浙江万安科技股份有限公司、丰田汽车(中国)投资有限公司、舍弗勒智能驾驶科技(长沙)有限公司、襄阳达安汽车检测中心有限公司。

本文件主要起草人：彭伟、陆军琰、孙航、张森、隋琳琳、吉恒毅、贾元辉、王旭、夏露、高杰、殷承良、张胜根、张义、柯进益、肖湘、霍燕燕、金瑾、石自浩、杜建宇、张伟、沈骏、王维龙、周定立、钟益林、杨凡、宋明、李君、牛成勇、高凡、葛翔华、何赢生、陈锋、姜美尧、粘凤菊、高海龙。

# 智能网联汽车 自动泊车系统性能 要求与试验方法

## 1 范围

本文件规定了自动泊车系统的一般要求、性能要求,描述了相应试验方法。  
本文件适用于装备自动泊车系统的 M<sub>1</sub>类车辆,其他类型车辆参照执行。  
本文件适用于自动泊车系统在停车场和路内停车位进行泊车。

## 2 规范性引用文件

下列文件中的内容通过文中的规范性引用而构成本文件必不可少的条款。其中,注日期的引用文件,仅该日期对应的版本适用于本文件;不注日期的引用文件,其最新版本(包括所有的修改单)适用于本文件。

- GB 5768.2 道路交通标志和标线 第2部分:道路交通标志
- GB 5768.3 道路交通标志和标线 第3部分:道路交通标线
- GB/T 24720 交通锥
- GB 44495 汽车整车信息安全技术要求
- GB 44497 智能网联汽车 自动驾驶数据记录系统
- GB/T 44721—2024 智能网联汽车 自动驾驶系统通用技术要求
- JT/T 713—2008 路面橡胶减速带

## 3 术语和定义

GB/T 44721—2024 界定的以及下列术语和定义适用于本文件。

### 3.1

#### **自动泊车功能 automated parking function**

在设计运行条件下能持续执行全部动态驾驶任务,能自动识别可用车位,具备完成泊入车位的功能或同时具备完成泊入车位和泊出车位的功能。

[来源:GB/T 44373—2024,6.5,有修改]

### 3.2

#### **自动泊车系统 automated parking system**

实现自动泊车功能的硬件和软件所共同组成的系统。

注:如无特殊说明,本文件所述系统均指自动泊车系统。

### 3.3

#### **停车场 parking lot**

供机动车与非机动车停放的场所及地上、地下构筑物。一般由出入口、停车位、通道和附属设施组成。

[来源:GB/T 51149—2016,2.0.1]

### 3.4

#### **巡航 cruise**

系统控制车辆在车道或通车道(3.12)内按照规划路径进行自动驾驶的过程。